



A Medição e o Erro de Medição

Sumário

- 1.1 Introdução
- 1.2 Definições
- 1.3 Caracterização da qualidade de medição
- 1.4 O erro da medição
 - 1.4.1 Os erros aleatórios*
 - 1.4.2 Os erros sistemáticos*
- 1.5 O verdadeiro valor, o erro e a incerteza
- 1.6 Cálculo de erros de medição
- 1.7 O número de algarismos significativos
- 1.8 A exactidão dos instrumentos de medição
 - 1.8.1 O erro na instrumentação analógica*
 - 1.8.2 O erro na instrumentação digital*
- 1.9 Estatística da medida
- 1.10 Aspectos essenciais na expressão da incerteza da medição



Introdução



Definições

Metrologia: *Ciência das medições* [VIM 2.2].

Medição: *Conjunto de operações que têm por objectivo determinar o valor de uma grandeza* [VIM 2.1].
Estas operações são realizadas manual ou automaticamente.

Princípio de medição:



Método de Medição:



Mensuranda: *grandeza particular submetida à medição* [VIM 2.6]. A especificação de uma mensuranda pode requerer informações acerca de grandezas como o tempo, a temperatura e a pressão.

Resultado de uma medição: *valor atribuído a uma mensuranda, obtido na medição* [VIM 3.1].

Instrumento de medição:



Cadeia de medição:



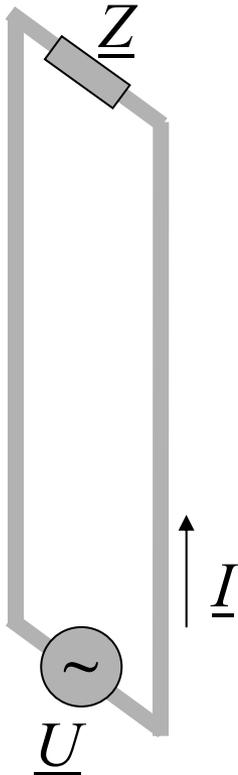
Sistema de medição:





Caracterização da qualidade da medição

Exemplo: Medição da potência activa, P , absorvida pela carga \underline{Z}



Questões preliminares a colocar sobre o problema de medição:

- Identificação tão completa quanto possível da mensuranda.
- Selecção do método de medição
 - Caracterização do problema de medição.
 - Identificação das grandezas a medir.
 - Formulação dos modelos matemáticos.
- Caracterização da qualidade de medição
 - Erros sistemáticos
 - Erros aleatórios
 - Incertezas de medição
 - ...

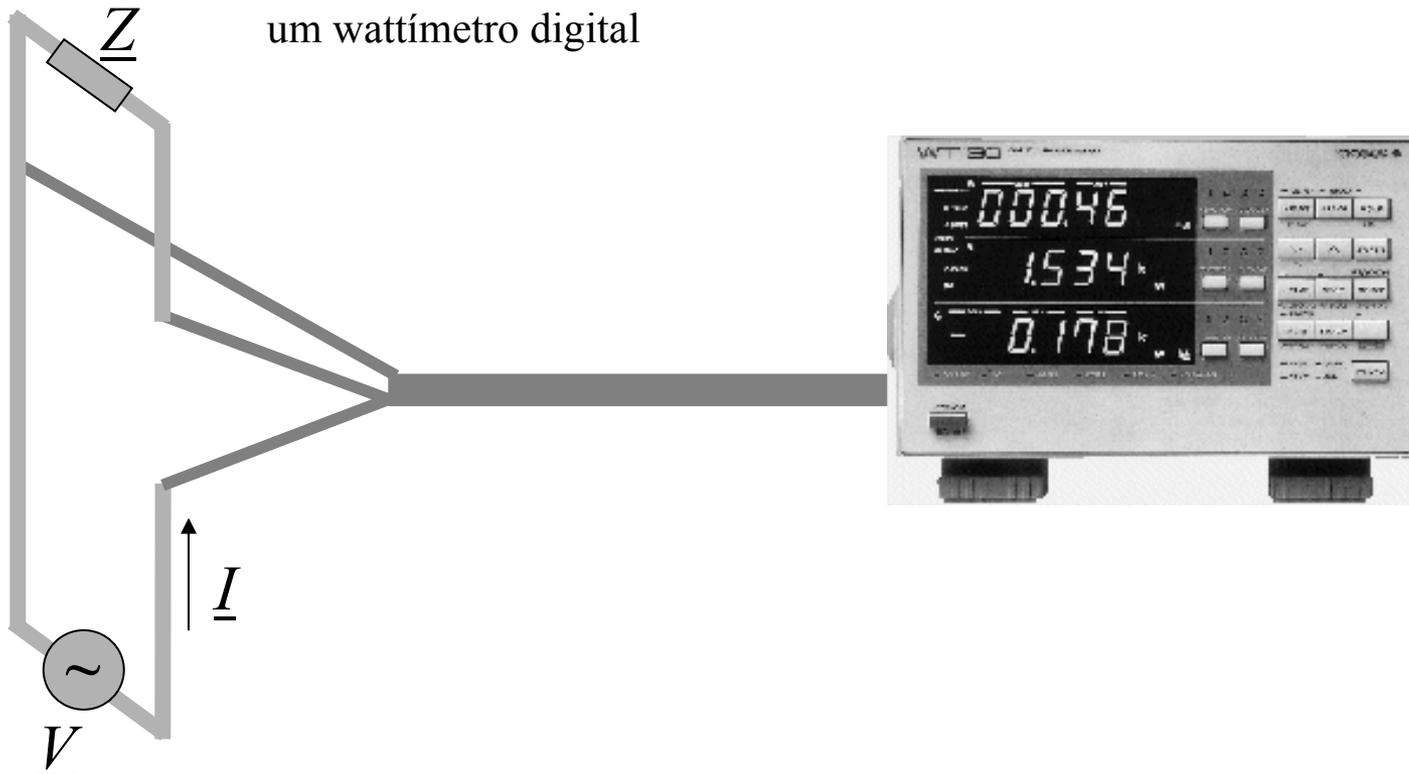


Caracterização da qualidade da medição

A mensuranda é a potência activa P dada pela expressão

$$P = UI \cos \varphi$$

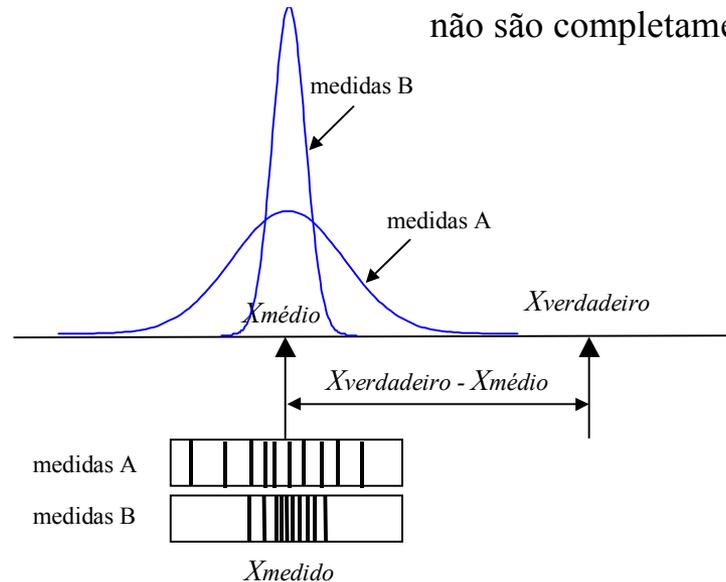
Antes da caracterização completa do problema de medição, apresenta-se o esquema eléctrico da medição de potência activa com um wattímetro digital



O erro da medição

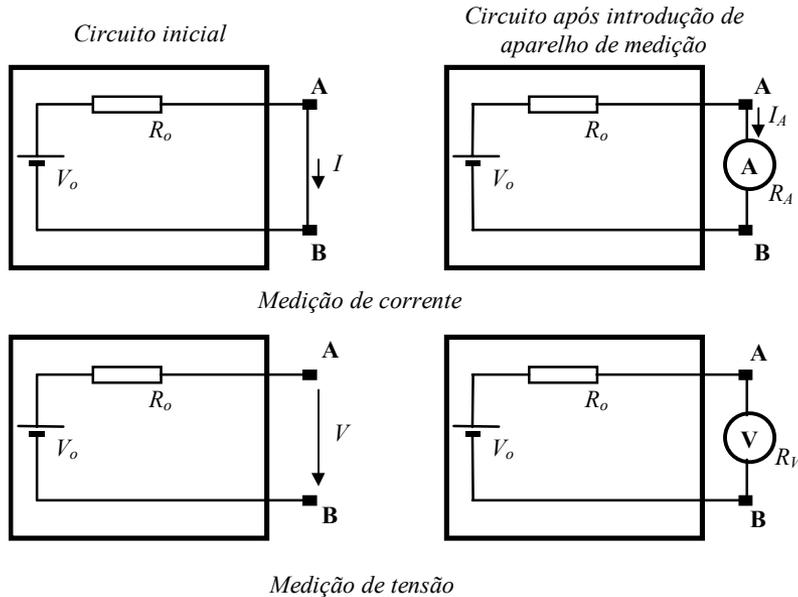
Erro aleatório: resultado da medição subtraído da média que resultaria de um número infinito de medições da mesma mensuranda em condições de repetibilidade [VIM 3.13]. De notar que: 1) o erro aleatório é igual ao erro menos o erro sistemático; 2) sendo exigido um número infinito de medições, apenas é possível obter uma estimativa do erro aleatório.

Erro sistemático: média que resultaria de um número infinito de medições da mesma mensuranda em condições de repetibilidade subtraída do valor verdadeiro da mensuranda [VIM 3.14]. De notar que: 1) o erro sistemático é igual ao erro menos o erro aleatório; 2) como o valor verdadeiro de uma grandeza é desconhecido, o erro sistemático e as suas causas não são completamente conhecidas.



Erros sistemáticos

O erro por efeito de carga na medição de corrente e tensão



Medição de corrente

$$I_A = \frac{V_o}{R_o + R_A} \quad I = \frac{V_o}{R_o}$$

$$\varepsilon = \frac{I_A - I}{I} = \frac{I_A}{I} - 1 = -\frac{R_A}{R_o + R_A}$$

$$F_c(I) = \frac{I}{I_A} = \frac{R_o + R_A}{R_o}$$

Medição de tensão

$$V_V = \frac{R_V}{R_o + R_V} V_o$$

$$\varepsilon = \frac{V_V - V_o}{V_o} = \frac{V_V}{V_o} - 1 = -\frac{R_o}{R_o + R_V}$$

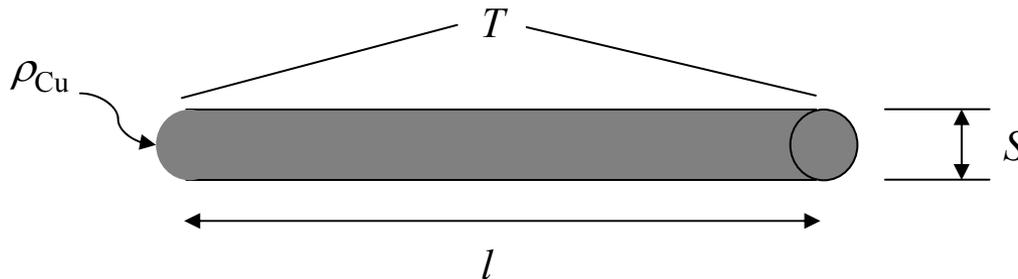
$$F_c(V) = \frac{V_o}{V_V} = \frac{R_o + R_V}{R_V}$$

Correcção: valor acrescentado algebricamente ao resultado bruto da medição, para compensar o erro sistemático [VIM 3.15]. Assim, a correcção é igual e de sinal contrário ao erro sistemático estimado. Já que o erro sistemático não é conhecido perfeitamente, a compensação do erro não é completa.

Factor de correcção: factor numérico pelo qual se multiplica o resultado bruto da medição, para compensar o erro sistemático [VIM 3.16].

Verdadeiro valor, erro e incerteza

A mensuranda: resistência, R , de um condutor de cobre, à temperatura de $20\text{ }^{\circ}\text{C}$, de secção circular de $S = 1\text{ mm}^2$ e comprimento igual $l = 1\text{ m}$.



Equação de medição

$$R = \rho \frac{l}{S}$$

¿ Questão: Qual o verdadeiro valor da mensuranda ?

O resultado de uma medição de um condutor nas condições definidas, após efectuadas todas as correcções dos erros conhecidos, dá origem, quando muito, à melhor estimativa do “verdadeiro” valor da mensuranda, porque:

- As medições de l , S são afectadas por uma incerteza.
- Não se garante a uniformidade da secção, ao longo do comprimento.
- Não se garante a uniformidade da distribuição da temperatura T .
- Não se garante a pureza do cobre.
- A resistência é influenciada por outras grandezas não especificadas
- ...



Definições do VIM*

Princípio de Medição: *fundamento científico da medição* [VIM 2.3] (como o efeito termoelétrico para a medição de temperatura ou o efeito de Doppler para a medição de velocidade).

Método de medição: *sequência lógica de operações, descritas genericamente, utilizadas na execução de medições* [VIM 2.4].

Mensuranda: *grandeza particular submetida à medição* [VIM 2.6]. A especificação de uma mensuranda pode requerer informações acerca de grandezas como o tempo, a temperatura e a pressão.

Resultado de uma medição: *valor atribuído a uma mensuranda, obtido na medição* [VIM 3.1]. Quando se usa este termo, devemos indicar claramente se o resultado da medição se refere a uma indicação de um instrumento.

se é um resultado bruto, se se trata de um resultado corrigido ou se é o resultado de uma média de várias medições. A expressão completa de um resultado de medição deve incluir informação sobre a incerteza da medição.

Instrumento de medição: *dispositivo destinado à execução da medição, isolado ou em conjunto com equipamentos suplementares* [VIM 4.1].

Cadeia de medição: *sequência de elementos de um instrumento de medição ou de um sistema de medição que constitui o trajecto do sinal de medição desde a entrada até à saída* [VIM 4.4].

Sistema de medição: *conjunto completo de instrumentos de medição e outros dispositivos montados para executar uma medição específica* [VIM 4.5].

*VIM - Vocabulário Internacional de Metrologia





Definições do VIM*

Valor (de uma grandeza): *magnitude de uma grandeza particular em geral expressa pelo produto da unidade de medida multiplicada por um número [VIM 1.18].* Por exemplo: 5,12 m; 3,12 kg; 8,35 V. **Valor numérico (de uma grandeza):** *quociente do valor de uma grandeza pela unidade utilizada na sua expressão [VIM 1.21].* Os valores numéricos dos exemplos anteriores são 5,12; 3,12; 8,35.

Valor verdadeiro (de uma grandeza): *valor consistente com a definição de uma dada grandeza particular [VIM 1.19].* É portanto um valor que deve ser obtido em condições perfeitas de medição. São valores, que pela sua natureza ideal, não podem ser determinados.

Valor convencionalmente verdadeiro (de uma grandeza): *valor atribuído a uma grandeza particular e aceite, por vezes por convenção, como tendo uma incerteza apropriada a um determinado objectivo [VIM 1.20].*

Exactidão de medição: *aproximação entre o resultado da medição e o valor verdadeiro da mensuranda [VIM 3.5].* Em VIM, há duas notas importantes a esta definição: 1) exactidão é um conceito qualitativo; 2) deve ser evitado o termo precisão no lugar de exactidão. Um conceito qualitativo como este, não deve ser referido quantitativamente com números, como frequentemente acontece. Os números devem ser associados à incerteza da medição. Assim, devemos escrever a “incerteza de uma medição é de 0,2 mV”, mas não a “exactidão da medição é de 0,2 mV”. Para evitar a proliferação de termos qualitativos não definidos, recomenda-se a não utilização de “inexactidão”.

*VIM - Vocabulário Internacional de Metrologia





Definições do VIM*

Repetibilidade dos resultados (de uma medição): *aproximação entre os resultados de medições sucessivas de uma mesma mensuranda, efectuadas nas mesmas condições de medição [VIM 3.6]. Estas condições são designadas por condições de repetibilidade, que incluem: o mesmo procedimento de medição; o mesmo observador; o mesmo instrumento de medição, usado nas mesmas condições; o mesmo local; a repetição deve ser realizada durante um curto intervalo de tempo.*

Reprodutibilidade dos resultados (de uma medição): *aproximação entre os resultados das medições da mesma mensuranda efectuada com alteração das condições da medição [VIM 3.7]. As alterações que se consideram incluem o princípio e o método de medição, o observador, o instrumento, o padrão de referência, o local, as condições de utilização e o tempo.*

Incerteza de medição: *parâmetro associado ao resultado da medição, que caracteriza a dispersão dos valores que podem ser razoavelmente atribuídos à mensuranda [VIM 3.9]. Este parâmetro pode ser, por exemplo, o desvio-padrão (ou um seu múltiplo).*

Erro da medição: *diferença algébrica entre o resultado da medição e o valor verdadeiro da mensuranda [VIM 3.10]. Uma vez que o valor verdadeiro não é determinável, na prática é usado um valor convencionalmente verdadeiro. Quando é necessário distinguir "erro" de "erro relativo", o primeiro é por vezes chamado "erro absoluto de medição". Este não deve ser confundido com valor absoluto do erro, que é o módulo do erro.*

*VIM - Vocabulário Internacional de Metrologia





O número de algarismos significativos

A expressão numérica de um resultado de medição deve incorporar a incerteza da medição, indicando o intervalo de valores em que o resultado está contido. Por ex: a medida de um voltímetro é

$$3,50 \text{ V} \pm 2 \%, \text{ (ou } 3,43 \text{ V} \leq V_x \leq 3,57 \text{ V)}$$

ou de um amperímetro é

$$3,21 \text{ A} \pm 0,02 \text{ A} \text{ (ou } 3,19 \text{ A} \leq I_x \leq 3,23 \text{ A)}$$

Repare-se que no primeiro caso, o zero é um algarismo significativo, assim como o 3 e 5. No exemplo da corrente, todos os algarismos são significativos.

Um valor e a incerteza correspondente devem ser compatíveis. Por exemplo, não são válidos

~~$$R = 1,234 \Omega \pm 5 \%$$~~

ou

~~$$C = 78 \mu\text{F} \pm 0,01 \mu\text{F}$$~~

Algumas regras

Na **adição ou subtracção**, deve observar-se como regra que o resultado não deve conter nenhum algarismo para a direita do dígito na posição mais elevada representada numa das parcelas. Por exemplo:

$$123 \ 000 \ 000 \quad 123 \ 000 \ 000$$

$$315 \ 362 \ 000 \quad 315 \ 400 \ 000$$

$$198 \ 325 \ 344 \quad 198 \ 300 \ 000$$

$$636 \ 687 \ 344 \quad 636 \ 700 \ 000 \quad \text{Resultado} = 637 \ 000 \ 000$$

Na **multiplicação ou divisão**, a regra a usar é: o produto ou quociente devem ser representados com um número de algarismos significativos igual ao factor com um menor número de algarismos significativos. Por exemplo:

$$412,6 \times 1,24 = 511,624 \quad \text{deve ser arredondado para } 512$$

e

$$412,6 : 1,24 = 332,74193548387(\dots) \quad \text{deve ser arredondado para } 333$$





Definições do VIM*

A exactidão nos instrumentos de medição

Exactidão (de um instrumento de medição): *aptidão de um instrumento de medição para dar indicações próximas do verdadeiro valor da grandeza medida [VIM 5.18].* Recorda-se que exactidão é um conceito qualitativo.

Classe de exactidão (de um instrumento de medição): *classe de instrumentos de medição que satisfazem certos requisitos metrológicos com vista a manter os erros dentro de limites especificados [VIM 5.19].* A classe de exactidão é indicada por um número ou um símbolo adoptado por convenção, designado por índice de classe.

Erro de indicação (de um instrumento de medição): *diferença entre a indicação do instrumento de medição e o valor verdadeiro da correspondente grandeza de entrada [VIM 5.20].* Como o verdadeiro valor não pode ser determinado, na prática usa-se o valor convencional.

Erro máximo admissível (de um instrumento de medição): valor extremo do erro admitido pelas especificações, regulamentos, etc., relativos a um dado instrumento de medição [VIM 5.21].

Erro no ponto de ensaio (de um instrumento de medição): *erro de um instrumento de medição para um dado valor da indicação ou para um dado valor da mensuranda escolhido para o ensaio do instrumento [VIM 5.22].*

O erro no zero (de um instrumento de medição) *é o erro no ponto de ensaio quando o valor especificado para a mensuranda é zero [VIM 5.23].*

Erro intrínseco (de um instrumento de medição): *erro de um instrumento de medição determinado nas condições de referência [VIM 5.24].*

Erro sistemático (de um instrumento de medição): *erro sistemático da indicação do instrumento de medição [VIM 5.25].* Este erro é normalmente estimado tomando o valor médio do erro de indicação de um número apropriado de medições repetidas. A **fidelidade de um instrumento de medição** *é a aptidão desse instrumento para dar indicações isentas de erro sistemático [VIM 5.26].*

Repetibilidade (de um instrumento de medição): *aptidão de um instrumento de medição para dar, em condições de utilização definidas, respostas muito próximas quando se aplica repetidamente a mesma mensuranda [VIM 5.27].* As condições de repetibilidade são as referidas anteriormente. A repetibilidade é expressa, quantitativamente, em termos de características de dispersão das indicações.

Vocabulário Internacional de Metrologia





Cálculo de erros de medição

O erro de medição é

$$\Delta x = x - x_v$$

O valor absoluto do erro é o módulo de Δx , isto é

$$\delta x = |\Delta x| = |x - x_v|$$

O erro relativo é

$$\varepsilon_x = \frac{\Delta x}{x_v} \quad \text{ou} \quad \varepsilon_x \approx \frac{\Delta x}{x}$$

Para a equação de medição

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

O erro total, Δy , tem a expressão

$$\Delta y = f(x_1 + \Delta x_1, x_2 + \Delta x_2, \dots, x_n + \Delta x_n) - f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

Do desenvolvimento de f em série de Taylor no ponto (x_1, x_2, \dots, x_n) , obtemos

$$f(x_1 + \Delta x_1, x_2 + \Delta x_2, \dots, x_n + \Delta x_n) \approx f(x_1, x_2, \dots, x_n) + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \Delta x_i$$

ou

$$\Delta y \approx \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \Delta x_i$$

Admitindo que é conhecido o majorante $\Delta x_{i \max}$ de Δx_i , o majorante do valor absoluto do erro de y , δy , é dado pela relação

$$\delta y \leq \left| \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \Delta x_{i \max} \right|$$

A expressão do majorante do erro relativo é então

$$\varepsilon_y \leq \left| \frac{\sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \Delta x_{i \max}}{f(x_1, x_2, \dots, x_n)} \right|$$

Donde resulta a expressão geral dos erros

$$\varepsilon_y \leq \sum_{i=1}^n \left| \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{x_i}{f} \right| \varepsilon_{x_i}$$

Exemplo

Calcular o erro relativo (a tolerância) do paralelo de duas resistências R_1 e R_2 , sabendo que o erro máximo relativo de cada uma das resistências é, respectivamente, ε_{R1} e ε_{R2} . Comparar os resultados obtidos pela aplicação da expressão geral dos erros com a aplicação da regra da diferencial logarítmica às expressões $R = R_1 R_2 / (R_1 + R_2)$ e $R = 1 / (1/R_1 + 1/R_2)$.



O erro na instrumentação analógica e digital

O limite do erro num **instrumento analógico** é representado pelo **índice de classe**.

O índice de classe é, em percentagem, o quociente entre o valor absoluto máximo do erro, suposto constante em toda a gama de medição, e o valor máximo da escala de medição, ie

$$\delta_{max} = i.c. \cdot V_{FE} / 100$$

$i.c.$ é o índice de classe e V_{FE} é a tensão de fim de escala. O erro relativo máximo é

$$\varepsilon_{max} = \delta_{max} / leitura = i.c. \cdot V_{FE} / leitura (\%)$$

Na **instrumentação digital**, o erro é especificado em duas parcelas:

- 1) a percentagem da entrada (ou leitura);
- 2) um erro de resolução em número de dígitos da década menos significativa.

Por exemplo, num indicador digital de três dígitos (indicações de 000 a 999), a especificação do erro é

$$\pm [0,1 \% \text{ da entrada} + 1 \text{ dígito (LSD)}]$$

onde LSD é o dígito menos significativo.

Exemplo 1

Para medir a diferença de potencial entre os pontos A e B de um circuito eléctrico usou-se a diferença entre dois valores de tensão referidas a um ponto comum, através da relação $V_{AB} = V_{AC} - V_{BC}$. As tensões V_{AC} e V_{BC} foram medidas com dois voltímetros, tendo-se obtido: $V_{AC} = 8,7$ V (voltímetro com $i.c.=0,5$, na escala de 10 V) e $V_{BC} = 8,4$ V ($i.c.=1$, na escala de 10 V). Qual o erro máximo relativo da medição?

Exemplo 2

Um voltímetro digital apresenta as seguintes características: número de dígitos: 4 ½ dígitos (*); escala : DC - 200 mV; erro máximo: $\pm [0,04 \% \text{ da leitura} + 3 \text{ dígitos (LSD)}]$. Calcule o erro relativo máximo para as leituras de 2,00 mV, 5,00mV, 10,00 mV, 50,00 mV, 100,00 mV e 199,99 mV.



Estatística da medida

Parâmetros estatísticos importantes

Média

$$\bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i$$

Desvio relativamente à média

$$d_i = x_i - \bar{x}$$

Valor absoluto do desvio médio

$$\delta = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N |d_i|$$

Erro relativo

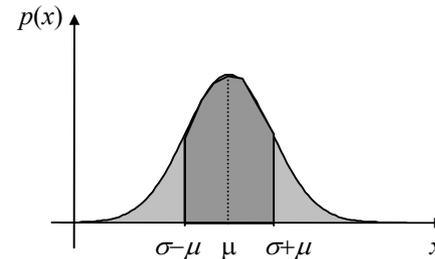
$$\varepsilon = \frac{\delta}{\bar{x}}$$

Quadrado do desvio padrão experimental

$$s^2 = \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N d_i^2$$

Distribuição Gaussiana

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$



Intervalos de confiança e correspondente nível de confiança para a distribuição normal.

$\pm x$	$\pm 0,6745\sigma$	$\pm 1,0\sigma$	$\pm 1,960\sigma$	$\pm 2,0\sigma$	$\pm 2,576\sigma$	$\pm 3,0\sigma$
% da área total	50,0	68,3	95,0	95,5	99,0	99,7



Incerteza da medição

A incerteza do resultado de uma medição, deve ser agrupada em duas categorias, de acordo com o método utilizado para estimar os seus valores numéricos:

Tipo A - incertezas que são avaliadas por métodos estatísticos

Tipo B - incertezas que são avaliadas por métodos não estatísticos

Frequentemente uma grandeza de saída, a mensuranda Y , não é medida directamente, sendo determinada a partir de n outras grandezas de entrada X_1, X_2, \dots, X_n , através de uma relação funcional

$$Y = f(X_1, X_2, \dots, X_n)$$

As grandezas X_i são sujeitas a correcções (ou factores de correcção). É necessário também ter em consideração outras fontes de variabilidade, tais como diferentes observadores, instrumentos, amostras, laboratórios e diferentes instantes em que as observações foram tomadas. Assim, esta equação de medição não deve ser considerada como a expressão de uma lei física. É sim uma expressão de um processo de medição devendo, conseqüentemente, explicitar todas as incertezas que de uma forma significativa contribuíram para o resultado da medição. Designando por y uma estimativa de Y , e x_i uma estimativa de X_i , temos

$$y = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$



Incerteza da medição

Determinação das componentes da incerteza

Como exemplo de uma **avaliação do tipo A**, considere-se uma grandeza X_i , cujo valor é estimado a partir de N observações independentes X_{ik} de X_i , obtidas nas mesmas condições de medição. **A melhor estimativa**, x_i , deste conjunto de observações é a média da amostra representada por

$$x_i = \bar{X}_i = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N X_{ik}$$

A incerteza-padrão $u(x_i)$, a ser associada a x_i , é a estimativa do desvio-padrão da média, ou

$$u(x_i) = s(\bar{X}_i) = \frac{s(X_{ik})}{\sqrt{N}} = \left(\frac{1}{N(N-1)} \sum_{k=1}^N (X_{ik} - \bar{X}_i)^2 \right)^{1/2}$$

Uma **avaliação do tipo B** da incerteza-padrão é baseada na informação relevante e disponível, que inclui:

- Os dados de medições anteriores.
- A experiência com, ou conhecimento de, comportamentos e propriedades de materiais e instrumentos relevantes.
- As especificações dos fabricantes.
- Os dados fornecidos em operações de calibração e em relatórios técnicos.
- Outras incertezas atribuídas a dados de referência provenientes de manuais.

Uma incerteza é especificada para um dado nível de confiança (90 %, 95 % ou 99 %). A não ser que se mencione explicitamente que foi usado outro tipo de distribuição para calcular a incerteza, admite-se que se recorreu a uma distribuição normal. Para esta distribuição, os factores correspondentes a estes três níveis de confiança são 1,64, 1,96 e

2,58, respectivamente.



Incerteza da medição

Exemplo

Um relatório de calibração especifica que uma tensão padrão V_p de valor nominal 1,02 V é igual a $1,018582 \text{ V} \pm 156 \mu\text{V}$ à temperatura de 20 °C. A incerteza de 156 μV foi definida para um nível de confiança de 95 %. Determine a incerteza-padrão e a variância-padrão.

Resolução

A incerteza-padrão é $u(V_p) = \frac{156}{1,96} = 80 \mu\text{V}$.

A variância-padrão é o quadrado da incerteza-padrão, isto é $u^2(V_p) = 6,4 \times 10^{-9} \text{ V}^2$

Lei da propagação da incerteza

Quando estamos perante uma grandeza y dependente, através de uma relação funcional f , de n outras grandezas x_1, x_2, \dots, x_n , cada uma das quais medida com uma determinada incerteza-padrão, a incerteza global, designada por incerteza-padrão combinada $u_c(y)$, é dada por

$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 u^2(x_i) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j} u(x_i, x_j)$$

com

$\partial f / \partial x_i$ - coeficiente de sensibilidade

$u(x_i)$ - a incerteza-padrão associada à estimativa x_i

$u(x_i, x_j)$ - a covariância estimada, dada por $u(x_i, x_j) = \text{cov}(x_i, x_j) = \frac{1}{N-1} \sum_{k=1}^N (X_{ik} - \bar{X}_i) (X_{jk} - \bar{X}_j)$



Incerteza da medição

Exemplo

Considere a seguinte equação de medição $Y = a_1X_1 + a_2X_2 + a_3X_3$. A grandeza X_1 apresenta um desvio-padrão experimental igual a 0,2. A grandeza X_2 está, com um nível de confiança de 68 %, no intervalo $[-0,05; 0,05]$. A grandeza X_3 está, com um nível de confiança de 95 %, no intervalo $[-0,4; 0,4]$. As estimativas de X_i (para $i=1, 2, 3$) apresentam os valores: $x_1 = 1,34$; $x_2 = 0,25$; $x_3 = 1,75$. X_i apresenta uma distribuição normal, não existindo correlação entre as grandezas X_i . a_i são os coeficientes de sensibilidade de valor $a_1 = 1,0$; $a_2 = 1,2$; $a_3 = 0,5$. Determine uma estimativa de Y e o respectivo intervalo de confiança.

Resolução

Uma estimativa de Y é dada por

$$y = a_1x_1 + a_2x_2 + a_3x_3$$

Não existindo correlação entre as grandezas, a equação) tem a expressão

$$u_c^2(y) = a_1^2u^2(x_1) + a_2^2u^2(x_2) + a_3^2u^2(x_3)$$

com

$$u(x_1) = 0,2$$

(a incerteza é estimada pelo próprio desvio-padrão)

$$u(x_2) = 0,05$$

(a incerteza é estimada por metade da amplitude do intervalo dividido pelo factor multiplicativo correspondente ao nível de confiança; neste caso, para o nível de 68 % o factor é igual a 1)

$$u(x_3) = 0,4/1,96$$

(a incerteza é estimada por metade da amplitude do intervalo dividido pelo factor multiplicativo correspondente ao nível de confiança; neste caso, para o nível de 95 %, o factor é igual a 1,96)

Obtém-se assim

$$y = 2,515$$

$$u_c^2(y) = 0,0540$$

ou

$$u_c(y) = 0,232$$

Finalmente, o intervalo de confiança é

$$[2,515-0,232; 2,515+0,232]$$



Incerteza da medição

Para covariância nula, o quadrado da incerteza-padrão combinada passa a ter a expressão

$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 u^2(x_i)$$

ou

$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^n [c_i u(x_i)]^2 = \sum_{i=1}^n u_i^2(y)$$

Com

$$u_i(y) \equiv |c_i| u(x_i)$$

e a sensibilidade c_i , dada por

$$c_i = \partial f / \partial x_i$$

O grau de correlação entre x_i e x_j é caracterizado pelo coeficiente de correlação, estimado pela expressão

$$r(x_i, x_j) = \frac{u(x_i, x_j)}{u(x_i) u(x_j)} = \frac{\text{COV}(x_i, x_j)}{s(x_i) s(x_j)}$$

donde resulta a expressão

$$u_c^2(y) = \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right)^2 u^2(x_i) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j} r(x_i, x_j) u(x_i) u(x_j)$$

Obtida a incerteza-padrão combinada, o intervalo de incerteza do resultado da medição fica caracterizado por $u_c(y)$. Se a distribuição dos resultados for aproximadamente normal e $u_c(y)$ for uma estimativa fiável do desvio-padrão de y , então o intervalo $[y - u_c(y); y + u_c(y)]$ contem aproximadamente 68 % dos valores atribuíveis à grandeza Y , de que y é uma estimativa.



Incerteza da medição

Incerteza de medição expandida e factor de expansão

Apesar de $u_c(y)$ ser universalmente usada para expressar a incerteza de um resultado de medição, em algumas aplicações (como nas áreas da saúde ou da segurança) é necessário dispor de uma medida de incerteza que englobe uma fracção apreciável dos valores que são atribuíveis à mensuranda. É usada a incerteza expandida, U , que é igual à incerteza-padrão combinada, $u_c(y)$, multiplicada por um factor de expansão k , isto é

$$U = k u_c(y)$$

Assim, com um determinado nível de confiança, Y assume um valor no intervalo $Y = y \pm U$. Tipicamente, k assume os valores de 2 ou 3, a que correspondem níveis de confiança de 95,5 % e 99,7 %, respectivamente. Nos casos em que uma distribuição normal possa ser atribuída a uma mensuranda e a incerteza-padrão associada à estimativa da grandeza de saída tenha suficiente fiabilidade, deve optar-se pelo factor de expansão $k = 2$. Os exemplos seguintes referem a forma como deve ser especificada a incerteza, para uma tensão padrão, $V_s = 10$ V.

Exemplo 1: $V_s = 10,03256$ V com uma incerteza combinada igual a $u_c = 0,28$ mV. Admitindo que os valores estimados da grandeza apresentam uma distribuição normal, com um desvio-padrão estimado u_c , o valor desconhecido do padrão estará, com um nível de confiança aproximado de 68 %, no intervalo $V_s \pm u_c$.

Exemplo 2: $V_s = (10,03256 \pm 0,00056)$ V em que o número a seguir ao símbolo \pm é o valor numérico da incerteza expandida $U = k u_c$, sendo U calculada a partir da incerteza-padrão combinada $u_c = 0,28$ mV e um factor de expansão $k=2$. Admitindo uma distribuição normal, o valor desconhecido do padrão está, com um nível de confiança aproximado de 95,5 %, no intervalo $V_s \pm U$.



Incerteza da medição

A incerteza na realidade laboratorial

Uma tabela de incertezas, como a representada na tabela seguinte, permite, para além duma identificação geral, indicar todos os tipos de incerteza bem como os parâmetros necessários para o cálculo da incerteza expandida. A tabela contém três zonas principais:

Identificação, com informação relevante quanto à grandeza a caracterizar, com identificação do principal equipamento usado bem como um título genérico do relatório, o nome do autor do relatório e a data de realização.

Incertezas-padrão individuais, onde se identifica a incerteza, e se dão todos os valores importantes que permitam determinar a incerteza-padrão, ou a sua variância. Nesta tabela são considerados os seguintes parâmetros:

- (1) incerteza especificada, $u(x_i)$;
- (2) coeficiente de sensibilidade, c_i ;
- (3) tipo de distribuição considerada, *dist* (Gaussiana, rectangular ou triangular);
- (4) coeficiente calculado (ou retirado da distribuição) para o intervalo de confiança especificado, k_i .
- (5) e (6) referem-se à incerteza-padrão referida à saída $u_i(y)$, e a correspondente variância padrão $u_i^2(y)$, determinadas a partir das colunas anteriores.

Resultados, onde se tabelam os valores totais das incertezas e variâncias combinadas e finalmente se apresenta a incerteza expandida.



Incerteza da medição

A incerteza na realidade laboratorial. Tabela de incertezas

Identificação		Incerteza	Inc. (1)	c _i (2)	Dist. (3)	k _i (4)	u _i (y) (5)	u _i ² (y) (6)
Nome:	Tipo A		$u(x_1)$	c_1		k_1	$u_1(y)$	$u_1^2(y)$
Grandeza:			$u(x_2)$	c_2		k_2	$u_2(y)$	$u_2^2(y)$
Valor Nominal:		
Equip. primário:	Tipo B	
Equip. auxiliar:		
Metrologista:		
Data:			$u(x_n)$	c_n		k_n	$u_n(y)$	$u_n^2(y)$

Factor de expansão:	k
---------------------	-----

$$u_i(y) = \frac{c_i u(x_i)}{k_i}$$

Resultados:	Tipo A	Tipo B	Tipo AB	Incerteza expandida
Incerteza-padrão	$u_{cA}(y) = [\sum_{\text{TipoA}} u_i^2(y)]^{1/2}$	$u_{cB}(y) = [\sum_{\text{TipoB}} u_i^2(y)]^{1/2}$	$u_c(y) = [u_{cA}^2(y) + u_{cB}^2(y)]^{1/2}$	$U = k u_c(y)$
Variância padrão	$u_{cA}^2(y) = \sum_{\text{TipoA}} u_i^2(y)$	$u_{cB}^2(y) = \sum_{\text{TipoB}} u_i^2(y)$	$u_c^2(y) = u_{cA}^2(y) + u_{cB}^2(y)$	